

OPIS

Siłowniki elektryczne **REMATIC** są wyposażone w moduł elektroniki **DMS3**. Mogą być sterowane binarnie napięciem +24V DC (sterowanie 2P) lub analogowym sygnałem wejściowym, prądowym 0/4-20 mA, napięciowym 0/2-10 V, przez moduł komunikacji PROFIBUS DP V0/V1 lub MODBUS RTU. Programuje się je za pomocą przycisków i migających diod LED na płycie sterowniczej lub za pomocą programu na PC (interfejs RS 232). Są przeznaczone do pracy regulacyjnej lub pracy ON - OFF.

DESCRIPTION

Electric actuators **REMATIC** are equipped with electronics **DMS3**. They are controlled by binary inputs OPEN, STOP, CLOSE, EMERGENCY (+24V DC), by analogue input signal: current 0/4-20 mA, voltage 0/2-10V or by communication networks PROFIBUS DP V0/V1 and MODBUS RTU. Parameters setting is done through pushbuttons and blinking LED diodes placed on a control board, by means of a local control unit or via PC programme (interface RS 232). The actuators are aimed for modulating operation or operation ON-OFF.

**WYPOSAŻENIE STANDARDOWE I FUNKCJE DMS3**

- Napięcie zasilania 230V AC
- Przyłącze elektryczne na listwę zaciskową
- Wyłącznik termiczny silnika wewnątrzwojennowy
- Wylączenie w położeniach krańcowych od momentu i od położenia
- Moment wyłączający regulowany od 60% do 100%
- Blokowanie momentu w położeniach krańcowych
- Blokowanie momentu przy rozruchu (starcie)
- 2 programowane przekaźniki RE1, RE 2 (18 funkcji ustawienia)
- Przełącznik READY
- Sterowanie sygnałem 0/4 - 20 mA, 4 - 12 mA, 12 - 20 mA, lub 0/2 - 10V (nie dla DMS3 w wersji 2P)
- Sterowanie binarne napięciem 24V DC
- Sterowanie impulsowe
- Tryb synchronizacji pracy (praca przerywana)
- Funkcja bezpieczeństwa ESD (reakcja na awarię)
- Prądowy nadajnik położenia 4 - 20 mA pasywny (nie dla modułu DMS3 w wersji 2P)
- Wewnętrzny zasilacz 24V DC, 40 mA do zasilania wejść sterujących lub nadajnika położenia
- Wyjście zgłaszania awarii
- Grzałka sterowana z płyty sterowniczej
- Wskaźnik położenia na diodach LED
- Moduł komunikacji RS 232
- Program do programowania na PC
- Mechaniczne ograniczniki kąta obrotu
- Przyłącze mechaniczne kołnierzone według ISO 5211
- Sterowanie ręczne
- Stopień ochrony IP 67

STANDARD EQUIPMENT and FUNCTIONS

- Supply voltage 230V AC
- Terminal board connection
- Protection of the motor against overheating
- Switching off in limit positions from the position or torque
- Adjustable switching off-torque from 60 % to 100 %
- Torque blocking in limit positions
- Torque blocking during the start
- 2 freely programmable relays R1, R2 (18 functions)
- Relay READY
- Control by unified signal 0/4 - 20 mA, 4 - 12 mA, 12 - 20 mA, or 0/2 - 10V (not for DMS3 in 2P version)
- Control voltage for remote control 24V DC
- Impulse control (inching duty)
- Timing mode / regime of operation
- Safety function ESD (failure reaction)
- Electronic position transmitter 4-20 mA passive (not for DMS3 in 2P)
- Auxiliary voltage output 24V DC, max. 40 mA for supply of the control inputs and transmitter
- Output for failure messages
- Space heater operated by control unit
- LED position indicator
- Communication interface RS 232
- Programme for parameters setting by PC
- Mechanical stop ends
- Mechanical connection - flange ISO 5211
- Manual control
- Protection code IP 67

WYPOSAŻENIE DODATKOWE

- Sterowanie lokalne dla siłowników z systemem DMS3
- Moduł dodatkowych przekaźników RE3, RE4, RE5¹⁾
- Moduł dodatkowych przekaźników RE1, RE2, RE3, RE4, RE5, READY¹⁾
- Wersja z modułem komunikacji PROFIBUS DP V0/V1
- Wersja z modułem komunikacji MODBUS RTU

1) Nie dotyczy wykonania z Modbus i Profibus

ADDITIONAL ELECTRIC EQUIPMENT

- Local control for actuators with DMS3 system
- Additional relays RE3, RE4, RE5¹⁾
- Additional relay module RE1, RE2, RE3, RE4, RE5, READY¹⁾
- Version with control board PROFIBUS DP V0/V1
- Version with control board MODBUS RTU

1) Not valid for Profibus and Modbus

Tabela specyfikacyjna / Specification table / STR 1PA

Kod zamówienia /Order code/										431.										x	-	x	x	x	x	x	/	x	x		
Typ klimatu Climate resistance		Temperatura otoczenia Ambient temperature		Klasa korozyjności atmosfery Corrosivity category		Stopień ochrony Enclosure																									
Umiarkowany Standard		-25 °C ... +55 °C		C3		IP 67		1																							
		-25 °C ... +55 °C		C3		IP 68 11)		5																							
Tropikalny wilgotny Tropics and Wet		-25 °C ... +55 °C		C4		IP 67		2																							
Zimny Cold		-50 °C ... +40 °C		C3		IP 67		3																							
Tropikalny suchy i suchy Tropical dry and Dry		-25 °C ... +55 °C		C3		IP 67		6																							
Morski Seal		-50 °C ... +40 °C		C4		IP 67		7																							
Arktyczny Arctic		-60 °C ... +40 °C		C3		IP 67		8																							
Podłączenie elektryczne Electric connection		Sterowanie silnikiem Switching of electric motor			Napięcie zasilania 23) Voltage		Schemat podłączenia Wiring diagram																								
Na listwę zaciskową To terminal board		Za pośrednictwem optoelementów Via opto-isolators			50 Hz	230 V AC		Z514, Z523, Z515 Z574, Z574c		0																					
						220 V AC				L																					
						24 V AC				3																					
					60 Hz	240 V AC		Z514, Z523, Z515 Z574, Z574c		V																					
						120 V AC				T																					
						24 V AC				J																					
		Za pośrednictwem styczników rewersyjnych Via reverse relays			50 Hz	3x400 V AC		Z532, Z536, Z537 Z574e, Z574b		2																					
						3x380 AC				N																					
Siła wyłączająca 31) Switching-off thrust		Max. siła obciążenia 32) Max. load thrust		Max. siła obciążenia 33) Max. load thrust		Prędkość przestawienia Operating speed																									
8 000 - 10 000 N		Reżim pracy Otwórz - Zamknij ON - OFF duty		8 700 N		Praca modulacyjna - regulacyjna Modulating duty		7 000 N		50 Hz		60 Hz																			
										8 mm/min		10 mm/min		0																	
										10 mm/min		12 mm/min		5																	
										16 mm/min		19 mm/min		1																	
										20 mm/min		24 mm/min		6																	
										32 mm/min		38 mm/min		2																	
										40 mm/min		52 mm/min		7																	
										63 mm/min		74 mm/min		3																	
80 mm/min		96 mm/min		8																											
Skok roboczy Operating stroke																															
Skok roboczy jest programowany. Jeśli nie podamy go słownie w zamówieniu będzie ustawiony na min. skok 10 mm. Programme adjustable operating stroke. If not specified will be adjusted on 10 mm value										10 - 50 mm		I																			
										10 - 80 mm		K																			
Płyta sterownicza Control board		Sterowanie / Sygnały wejściowe Control - Command input				Sygnał wyjściowy Output signal		Schemat podłączenia Wiring diagram																							
DMS3		2P		ON - OFF i impulsowe land inching		24V DC		-		Z515 Z537		F																			
		3P/2P		Modulacyjne Modulating		0/4 - 20 mA		ON - OFF i impulsowe land inching		24V DC		4 - 20 mA pasywny passive		Z514 Z532		G															
DMS3 M1		Protokół komunikacyjny / 2P Communication protocol / 2P		MODBUS RTU		Jednokanałowy 1 Channel		ON - OFF i impulsowe land inching		24V DC		-		Z574c, Z574e		M															
redundant						Z574, Z574b								N																	
DMS3 M2				PROFIBUS DP V0 / V1		Jednokanałowy 1 Channel								Z574c, Z574e		P															
DMS3 P1						redundant								Z574, Z574b		R															
DMS3 P2																															
Przylącze mechaniczne Mechanical connection		Kształt kołnierza Flange shape		Skok roboczy Operating stroke		Wysokość przylącza Connecting height		Gwint sprężła 62) Thread of stem		Rysunek wymiarowy Dimensional drawing																					
Bezpośrednie - kołnierz Flange (EN 15714-2)		F05		20 mm		45 mm		M12x1.25-20		P-1169 P-2046		A																			
				50 mm								B																			
Kołnierz - zamiennie wersja ze słupkami Flange - substitution for pillar version		A		50 mm		112 mm		M10x1-28 M12-28 M12x1.5-20 M16x1.5-28 UN 7/8"-9		P-1170 P-2046		C																			
				80 mm		52 mm						E																			
		B		50 mm		127 mm						G																			
				50 mm		27 mm						I																			
		C		50 mm		57 mm						J																			
				50 mm		110 mm						K																			
		D		50 mm		92 mm						M																			
				50 mm		102 mm						N																			
		E		80 mm		125 mm						3																			
				50 mm		70 mm						7																			
		F		50 mm																											
				50 mm																											
H		50 mm																													
		50 mm																													

Ciąg dalszy na następnej stronie
Next page

Tabela specyfikacyjna \Specification table\ STR 1PA

Kod zamówienia \Order code\	431.	x	-	x	x	x	x	x	/	x	x
-----------------------------	------	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

	Wypożyczenie dodatkowe \Additional equipment\	Schemat podłączenia \Wiring diagrams\		
	Bez opisu w zamówieniu ustawiona jest maksymalna siła z wybranego zakresu i minimalny skok 10 mm. \Without any additional equipment; Set on maximum switching-off thrust of the specified range; Set on minimum stroke 10mm\	-		
A	Ustawienie skoku roboczego na określoną wartość \Adjustment of operating stroke to required value\	-	0	1
B	Ustawienie siły wyłączającej na określoną wartość z wybranego zakresu. \Adjustment of switch-off thrust to required value\	-	0	3
D	Moduł dodatkowych przełączników RE3, RE4, RE5 (moduł DMS3 RE3) ⁷¹⁾ \Additional relay module RE3, RE4, RE5 (module DMS3 Re3)\	Z500a	0	5
E	Moduł dodatkowych przełączników RE1, RE2, RE3, RE4, RE5, READY (moduł DMS3 RE6) - dotyczy wykonania z zasilaniem 1-fazowym i sterowaniem lokalnym \Additional relay module RE1, RE2, RE3, RE4, RE5, READY (module DMS3 RE6) - valid for actuator with 1-phase electric motor and local control \	Z500	0	6
F	Sterowanie lokalne dla siłowników z systemem DMS3 z wyświetlaczem LCD (tylko do temperatury otoczenia -40°C) \Local control for actuators with DMS3 system with LC display (data displaying only up to -40 °C)\	Z473a	0	7

Dopuszczalne kombinacje wyposażenia dodatkowego i kod zamówienia \Allowed combinations and codes of additional equipment\:
A+B=20, A+D=22, A+E=23, A+F=24, B+D=29, B+E=30, B+F=31, D+F=40, E+F=44, A+B+D=52, A+B+E=53, A+B+F=54, A+D+F=63, A+E+F=67, B+D+F=80, B+E+F=84, A+B+E+F=113, A+B+D+F=114

Akcesoria dodatkowe \Accessories\	Kod zamówienia \Accessories\
Kabel komunikacyjny DB-9F/RJ45 \Communication cable DB-9F/RJ45\	224A80100

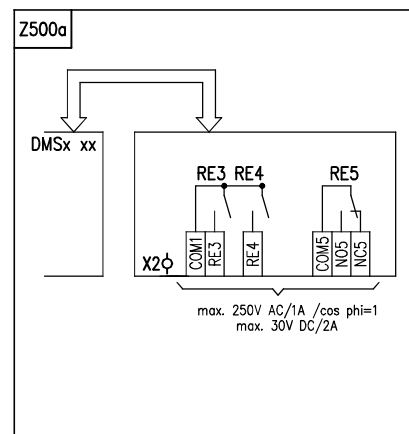
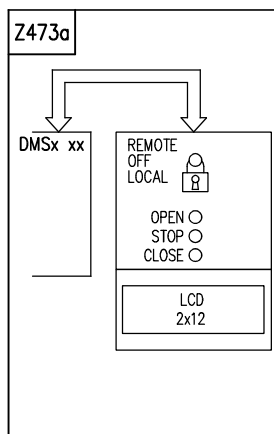
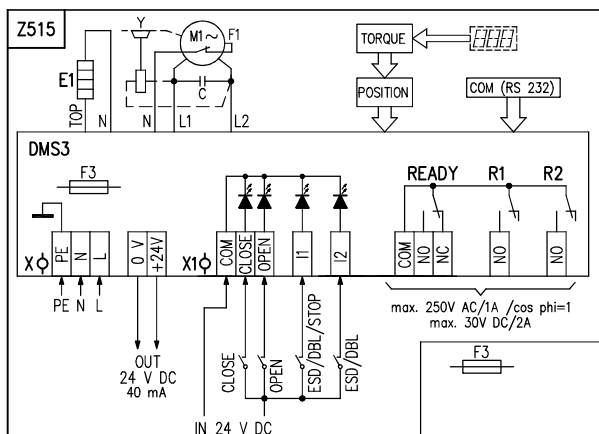
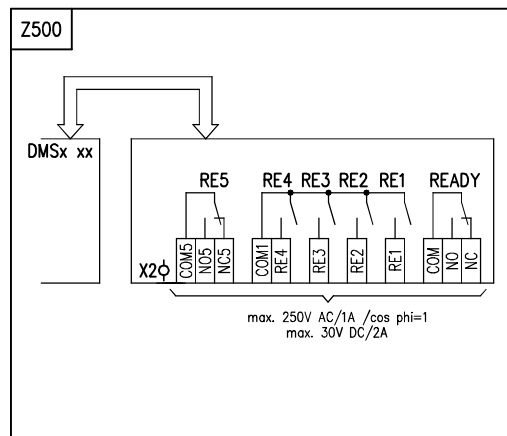
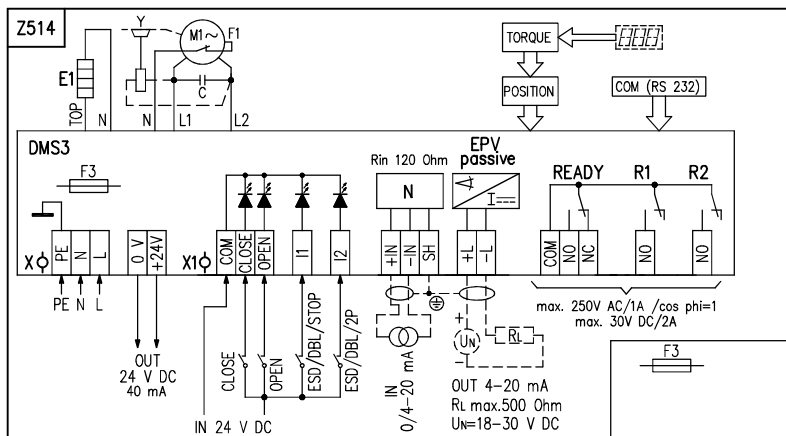
Uwagi:

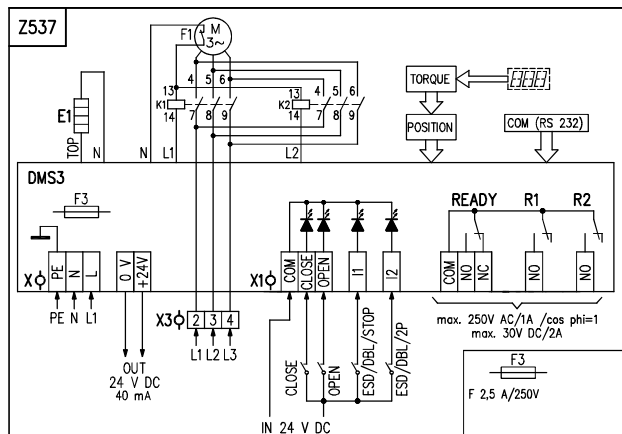
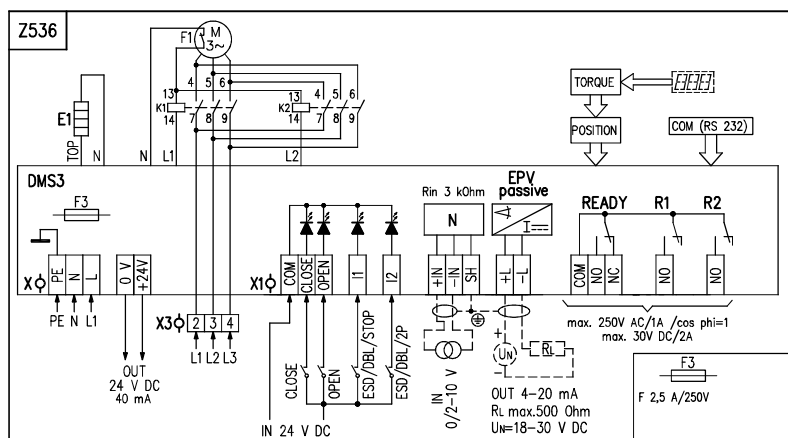
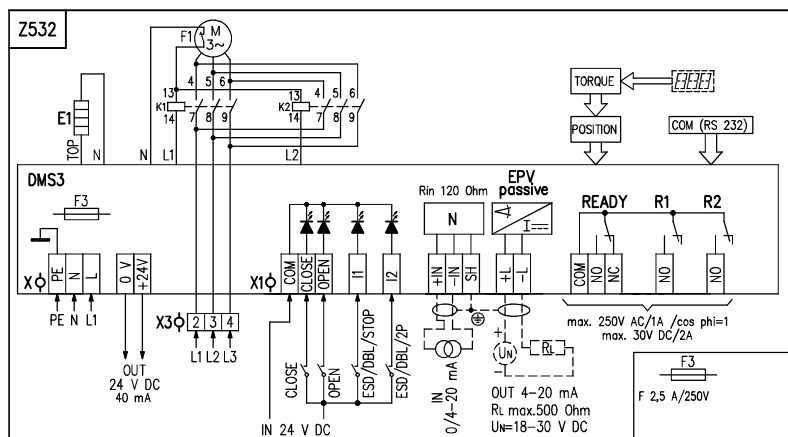
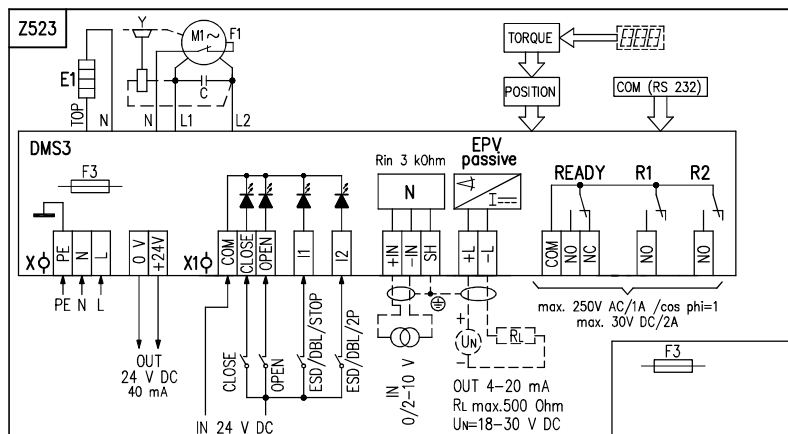
- 10) Typ klimatu według ISO 9223 / EN ISO 12944-2.
- 11) Stopień ochrony IP 68 - 10 m./48 godz.
- 23) Parametry techniczne siłników elektrycznych z prędkościami przestawienia podane są w dziale parametrów elektrycznych "Parametry elektryczne".
- 31) Siłę wyłączającą podajemy w zamówieniu słownie. Jeśli nie podamy tej wartości siła ustawiana jest na maksymalną z wybranego zakresu.
- 32) Taką siłą można obciążyć siłownik w reżimie pracy S2-10 min, lub S4-25%, 6-90 cykli/h.
- 33) Taką siłą można obciążyć siłownik w reżimie pracy regulacyjnej S4-25%, 90 do 1200 cykli/h.
- 62) Gwint sprężki podajemy w zamówieniu słownie.
- 71) Nie dotyczy wykonania z modulem komunikacji MODBUS, PROFIBUS

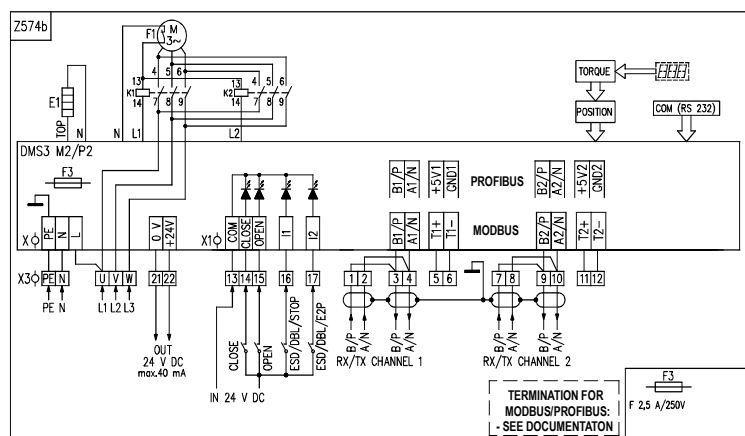
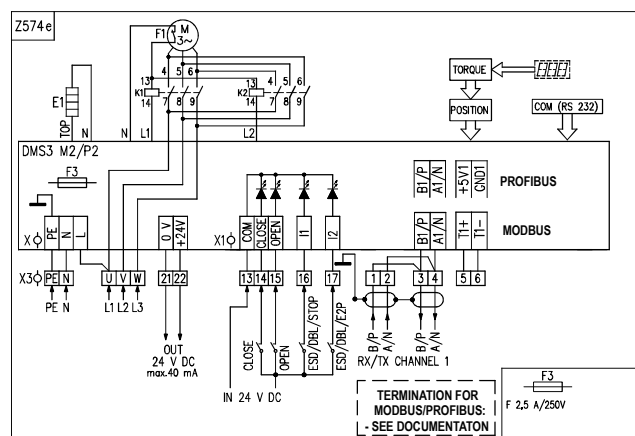
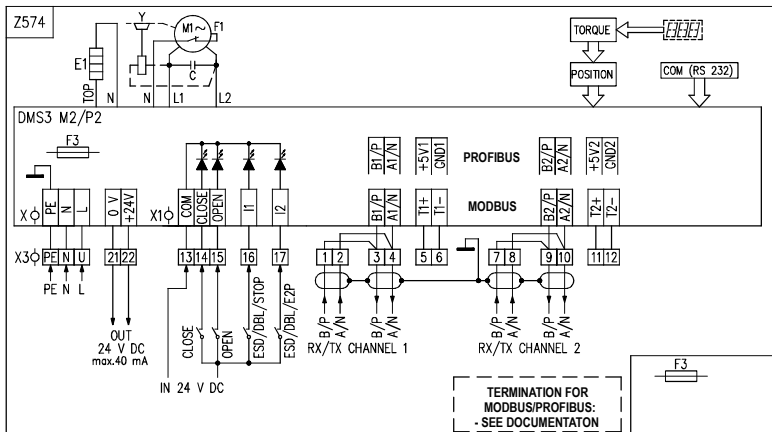
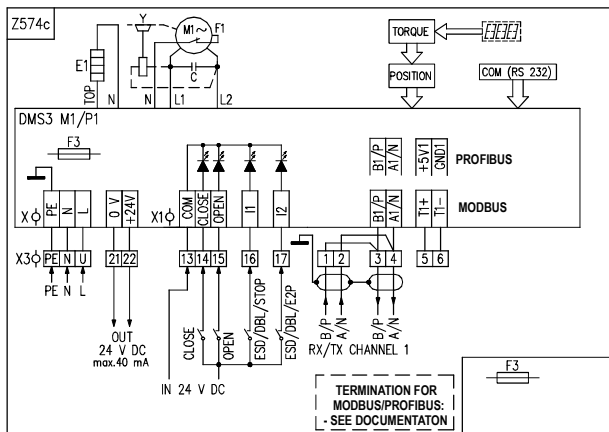
Notes:

- 10) Climate resistance according to ISO 9223 / EN ISO 12944-2.
- 11) IP 68 - 10 m / 48 hours. Dimensional drawings on request.
- 23) For detailed information on electric motors according to the operating speed - see "Operation and Maintenance Manual".
- 31) Required switch-off thrust must be stated in the order. If not specified it is adjusted to the maximum thrust of the chosen range.
- 32) By this thrust it is possible to load the actuator under duty cycle S2-10 min, or S4-25%, 6-90 cycles per hour.
- 33) By this thrust it is possible to load the actuator under duty cycle S4-25%, 90-1200 cycles per hour.
- 62) Thread in the coupling must be specified in the order by words.
- 71) It is not possible to specify for version with PROFIBUS or MODBUS.

Schematy podłączenia \Wiring diagrams\ STR 1PA





**Uwagi:**

- Na zaciski N, L listwy zaciskowej (X) modułu elektroniki podajemy napięcie zasilania 120/220/230/240V AC lub 24V AC według zamówienia. Dla napięcia zasilania 24V AC nie ma potrzeby podłączania przewodu uzziemienia PE.

Notes:

- On clamp N, L terminal power supply (X) feed supply voltage 120/220/230/240V AC, or 24V AC by you - specified type of construction EA. For supply voltage 24V AC no need connect ground wire PE

Podłączenie elektryczne:

Dla wykonania **bez sterowania lokalnego**:

- 3 przepusty kablowe - 1xM12 - dla średnicy przewodów od 3,5 do 5 mm, 1xM16 - dla średnicy przewodów od 9 do 13 mm i 1xM20 - dla średnicy przewodów od 8 do 14,5 mm

Dla wykonania **ze sterowaniem lokalnym**:

- 2 przepusty kablowe - 1xM12 - dla średnicy przewodów od 3,5 do 5 mm, 1xM16 - dla średnicy przewodów od 9 do 13 mm

Dla wykonania z modułem komunikacji **MODBUS**:

- 2 przepusty kablowe M20x1,5 - dla średnicy przewodów od 8 do 14,5 mm
- 2 lub 4 przepusty EMC M16x1,5 - dla średnicy przewodów od 6,5 do 9,5 mm, dla przewodów ekranowanych od 2,5 do 6 mm.

X - listwa zaciskowa zasilacza

PE, N, Lzaciski (0,05 - 1,5 mm²) napięcie zasilania 230, 120V AC lub 24V AC, 50/60 Hz (według zamówienia)

0 V, +24 Vzaciski (max. 1,5 mm²) napięcie zasilania 24V DC (40 mA)

X1 - listwa zaciskowa na płycie sterującej

COM, CLOSE OPEN, I1, I2.... zaciski (0,05 - 1 mm²) wyjścia sterujące 24V DC

+IN, -IN, SHzaciski (0,05 - 1 mm²) sygnał wejściowy 0/4 20 mA lub 0/2-10V

+L, -L, SHzaciski (0,05 - 1 mm²) prądowego sygnału wyjściowego (pasywnego) 4-20 mA

COM, NO, NCzaciski (0,05 - 1,5 mm²) przekaźnik READY

COM, NO.....zaciski (0,05 - 1,5 mm²) przekaźnik R1, R2

X2 - listwa zaciskowa na płycie dodatkowych przekaźników

COM1, RE1, RE2, RE3, RE4...zaciski (0,05 - 1,5 mm²) przekaźników RE1, RE2, RE3, RE4

COM5, NO5, NC5.. zaciski (0,05 - 1,5 mm²) przekaźnika RE5

COM, NO, NCzaciski (0,05 - 1,5 mm²) przekaźnika READY

X3 - listwa zaciskowa silnika 3-fazowego

L1, L2, L3zaciski (0,05 - 1,5 mm²) napięcia zasilania 3x400V AC, 50 Hz

Electric connection:

Cable glands for the model **without Local Control Unit**:

- via 3 cable glands - 1 x M12 for cable diameter 3,5 to 5 mm, 1 x M16 for cable diameter 9 to 13 mm and 1 x M20 for cable diameter 8 to 14,5 mm

Cable glands for the model **with Local Control Unit**:

- via 2 cable glands - 1 x M12 for cable diameter 3,5 to 5 mm, 1 x M16 for cable diameter 9 to 13 mm

Cable glands for the model **with MODBUS**:

- via 2 cable glands M20x1,5 for cable diameter 8 to 14,5 mm
- via 2 or 4 cable glands EMC M16x1,5 for cable diameter 6,5 to 9,5 mm and cable shield diameter 2,5 to 6 mm

X - screw terminal board of the voltage supply source

PE, N, Lterminals (0,05-1,5 mm²) of supply (24V AC resp. 110/120V AC, resp. 230/240V AC, 50/60 Hz (according to the specification)

0 V, +24 Vterminals (max. 1,5 mm²) of output voltage 24V DC (40 mA)

X1 - screw terminal board on the control unit

COM, CLOSE OPEN, I1, I2.... terminals (0,05 - 1 mm²) of control inputs 24V/DC

+IN, -IN, SHterminals (0,05 - 1 mm²) of unified input signal 0/4 - 20 mA or 0/2-10V

+L, -L, SHterminals (0,05 - 1 mm²) of output current signal (passive) 4 - 20 mA

COM, NO, NCterminals (0,05 - 1,5 mm²) of relay READY

COM, NOterminals (0,05 - 1,5 mm²) of relay terminals R1, R2

X2 - screw terminal board on the additional relay board

COM1, RE1, RE2, RE3, RE4....terminals (0,05 - 1,5 mm²) of relay RE1, RE2, RE3, RE4

COM5, NO5, NC5 terminals (0,05 - 1,5 mm²) of relay RE5

COM, NO, NCterminals (0,05 - 1,5 mm²) of relay READY

X3 - skrutková svorkovnica of supply 3-phase electric motor

L1, L2, L3terminals (0,05-1,5 mm²) of supply 3x400V AC, 50 Hz

Legenda:

Z473.....podłączenie modułu sterowania lokalnego
 Z500.....podłączenie modułu 6 dodatkowych przełączników
 Z500a.....podłączenie modułu 3 dodatkowych przełączników
 Z514.....podłączenie siłownika STR 1PA z silnikiem 1-fazowym - (3P) sterowanych analogowym sygnałem wejściowym 0/4 - 20 mA z przełączaniem na (2P) sterowanie ON/OFF lub sterowanie impulsowe 2P. Częścią składową jest wyjściowy prądowy sygnał 4 - 20 mA pasywny.
 Z515.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 1-faz. przy sterowaniu ON/OFF (2P)
 Z523.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 1-fazowym - (3P) sterowanie analogowym sygnałem wejściowym 0/2 - 10V z przełączaniem na sterowanie (2P) ON/OFF lub impulsowe 2P. Częścią składową jest wyjściowy prądowy sygnał 4 - 20 mA pasywny.
 Z532.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 3-fazowym - (3P) sterowanych analogowym sygnałem wejściowym 0/4 - 20 mA z przełączaniem na (2P) sterowanie ON/OFF lub sterowanie impulsowe 2P. Częścią składową jest wyjściowy prądowy sygnał 4 - 20 mA pasywny.
 Z536.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 3-fazowym - (3P) sterowanie analogowym sygnałem wejściowym 0/2 - 10V z przełączaniem na sterowanie (2P) ON/OFF lub impulsowe 2P. Częścią składową jest wyjściowy prądowy sygnał 4 - 20 mA pasywny.
 Z537.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 3-faz. przy sterowaniu ON/OFF (2P)
 Z574.....podłączenie z silnikiem 1-fazowym z protokołem komunikacji MODBUS / PROFIBUS - redundand.
 Z574b.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 3-fazowym z protokołem komunikacji MODBUS / PROFIBUS - redundand. Sterowanie silnikiem przez styczniki rewersyjne.
 Z574c.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 1-fazowym z protokołem komunikacji MODBUS / PROFIBUS - jednokanałowym.
 Z574e.....podłączenie STR 1PA z silnikiem 3-fazowym z protokołem komunikacji MODBUS / PROFIBUS - jednokanałowym. Sterowanie silnikiem przez styczniki rewersyjne.

C.....kondensator
 COM(RS232).....podłączenie jednostki sterującej do PC
 EPV passive.....elektryczny nadajnik położenia pasywny
 E1.....grzałka
 F1.....ochrona termiczna silnika elektrycznego
 F3.....bezpiecznik zasilacza
 M1~ / M3~.....silnik 1-/ 3-fazowy
 K1 / K2.....styczniki rewersyjne
 N.....regulator położenia
 POSITION.....czujnik położenia
 Rin.....rezystancja wejściowa
 RL.....rezystancja obciążenia
 R1, R2.....wolny programowany przełącznik
 RE3 ÷ RE5.....dodatkowe przełącznik
 READY.....przełącznik gotowości (indywidualnie programowany)
 DMS3.....moduł elektroniki
 UN.....napięcie zasilania dla EPV
 TORQUE.....czujnik siły
 IN/OUT.....wejścia/wyjścia

Legend:

Z473a.....wiring diagram of electric local control
 Z500.....wiring diagram of module with 6 additional relays
 Z500a.....wiring diagram of module with 3 additional relays
 Z514.....wiring diagram of STR 1PA with 1-phase electric motor - for the ON/OFF control or for analogue input 0/4 - 20 mA and output signal 4 - 20 mA
 Z515.....wiring diagram of STR 1PA with 1-phase electric motor - for the ON/OFF control (2P)
 Z523.....wiring diagram of STR 1PA with 1-phase electric motor - for the ON/OFF control or for analogue input 0/2 - 10 V and output signal 4 - 20 mA
 Z532.....wiring diagram of STR 1PA with 3-phase electric motor - for the ON/OFF control or for analogue input 0/4 - 20 mA and output signal 4 - 20 mA
 Z536.....wiring diagram of STR 1PA with 3-phase electric motor - for the ON/OFF control or for analogue input 0/2 - 10 V and output signal 4 - 20 mA
 Z537.....wiring diagram of STR 1PA with 3-phase electric motor - for the ON/OFF control (2P)
 Z574.....wiring diagram of EA with 1-phase electric motor with communication protocol MODBUS / PROFIBUS - redundand
 Z574b.....wiring diagram of SPR 1PA with 3-phase electric motor with communication protocol MODBUS / PROFIBUS - redundand. Switching of electric motor via relays.
 Z574c.....wiring diagram of EA with 1-phase electric motor with communication protocol MODBUS / PROFIBUS - 1 channel.
 Z574e.....wiring diagram of SPR 1PA with 3-phase electric motor with communication protocol MODBUS / PROFIBUS - 1 channel. Switching of electric motor via relays.

C.....capacitor
 COM(RS232).....possibility for connecting the control unit to a PC
 DMS3.....electronic module
 EPV passive.....electronic position transmitter is passive with output current signal 4 - 20 mA
 E1.....space heater
 F1.....motor's thermal protection
 F3.....fuse of voltage supply source
 K1 / K2.....reverse relays
 M1~ / M3~.....single-phase / three-phase electric motor
 N.....positioner
 POSITION.....position scanning
 Rin.....input resistance
 RL.....load resistance
 UN.....voltage for EPV
 R1, R2.....free programmable relay
 READY.....READY relay (free-programmable)
 RE1 till RE5.....additional relays
 TORQUE.....torque (thrust) scanning

Programowe możliwości ustawienia sygnałów wejściowych i sterujących

Przełączniki R1, R2, RE1, RE2, RE3, RE4, RE5: nieaktywne, położenie otwarte, położenie zamknięte, siła otwarte, siła zamknięte, siła otwarte lub otwarte, siła otwarte lub położenie otwarte, siła zamknięte lub położenie zamknięte, praca w kierunku otwiera, praca w kierunku zamyka, praca, praca sygnalizowana miganiem, do położenia, od położenia, ostrzeganie, sterowanie zdalne, sterowanie lokalne, sterowanie wyłączone.

Przełącznik READY: błędy, błędy i ostrzeżenia, błędy lub brak sygnału sterującego, błędy i ostrzeżenia lub brak sygnału sterującego.

Sygnał wyjściowy (z EPV pasywny): 4 - 20 mA lub 20 - 4 mA

Sterowanie (regulacja): 2P, 3P, 3P/2P przełączanie na I2

Sygnał sterujący(N):

prądowy: 4 - 20 mA, 20 - 4 mA, 0 - 20 mA, 20 - 0 mA, 4 - 12 mA, 12 - 4 mA, 12 - 20 mA, 20 - 12 mA; **napięciowy:** 2 - 10V, 10 - 2V, 0 - 10V, 10 - 0V.

Wejście I1 : NIEAKTYWNE, ESD (Emergency Shut Down - przy aktywnym wejściu I1 ustawia siłownik zgodnie z ustawioną funkcją Reakcja na awarię), DBL (odblokowanie sterowania lokalnego - nie dotyczy wykonania siłownika bez sterowania lokalnego), STOP.

Wejście I2: NIEAKTYWNE, ESD (Emergency Shut Down - przy aktywnym wejściu I2, ustawia siłownik zgodnie z ustawioną funkcją Reakcja na awarię) DBL (blokowanie sterowania lokalnego - nie dotyczy wykonania siłownika bez sterowania lokalnego), sterowanie 2P - przy podłączonym regulatorze (dla programowej możliwości sterowania 3P/2P I2) obowiązuje przy aktywnym wyjściu I2 sterowany binarnymi wejściami 24 V DC).

REAKCJA NA AWARIĘ: OTWIERA, ZAMYKA, NIE REAGUJE, POŁOŻENIE BEZPIECZNE.

Na wyjściach I1, I2 - nie można ustawić takiej samej funkcji z wyjątkiem stanu nieaktywny (np. jak jest ustawiona funkcja ESD na wejściu I1, nie można funkcji ESD ustawić na wejściu I2).

Program possibilities of setting the inputs, outputs and control signals

Program possibilities for R1, R2, RE1, RE2, RE3, RE4, RE5 relays: disabled, open position, close position, torque-open, torque close, torque open or torque close, torque open or position open, torque close or position close, open, close, movement, movement flasher, to position, from position, warning, remote control, local control, control shut off.

Program possibilities for READY relay: errors, errors or warnings, errors or no remote, errors or warnings or no remote.

Program possibilities for output signal (from EPV passive): 4 - 20 mA, 20 - 4 mA.

Control programme options (regulating): 2P, 3P, 3P/2P switched over to I2

Program possibilities for input control signal (N):

current: 4 - 20 mA, 20 - 4 mA, 0 - 20 mA, 20 - 0 mA, 4 - 12 mA, 12 - 4 mA, 12 - 20 mA, 20 - 12 mA; **voltage:** 2 - 10 V, 10 - 2 V, 0 - 10 V, 10 - 0 V.

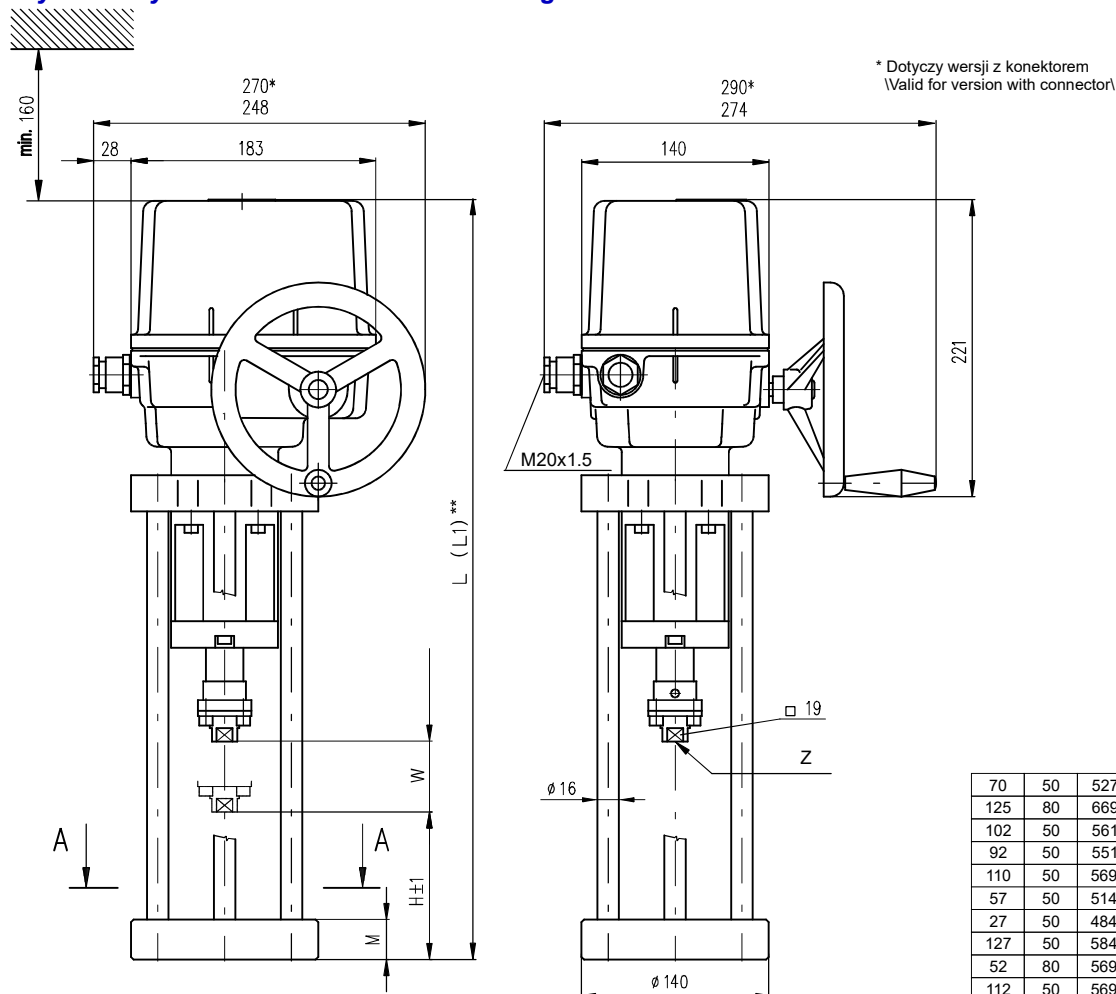
Program possibilities for inputs I1: DISABLED, ESD (Emergency shut down - If the Input I1 is active, the actuator will be reset to the programmed position as function "FAILURE REACTION"), DBL (local releasing, remote releasing), STOP.

Program possibilities for inputs I2: DISABLED, ESD (Emergency shut down - If the Input I2 is active, the actuator will be reset to the programmed position as function "FAILURE REACTION"), DBL (local releasing, remote releasing), STOP 2P (when controller is switch on (for control programme option 3P/2P I2)) allows control using the binary 24V DC inputs with I2 input activated.

Program possibilities of FAILURE REACTION: Position-OPEN, Position-CLOSE, STOP, SAFE POSITION.

The identical functions cannot be set on I1 & I2 inputs in addition to the disabled state (e.g., if the ESD function is set on I1 input, it is not possible to select the (ESD) function on I2 input at the same time

Rysunki wymiarowe \Dimensional drawings\ STR 1PA



7/8" - 9 UN
M16x1.5-28
M14 - 28
M12x1.5-6H
M12x1.25
M12-28
M10x1.5-28
M10x1-28
Z

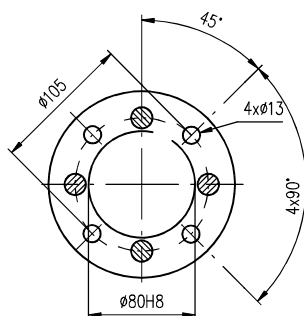
70	50	527	534	30	H
125	80	669	676	32	F
102	50	561	568	30	E
92	50	551	558	30	E
110	50	569	576	30	D
57	50	514	521	30	C
27	50	484	491	30	C
127	50	584	591	30	B
52	80	569	576	30	A
112	50	569	576	30	A
H	W	L	L1	M	Kształt kołnierza (Flange shape)

Wersja ze sterowaniem lokalnym z płytą sterowniczą DMS3 według P-2148
(Dimensions of version with local control with control board DMS3 according to P-2148)

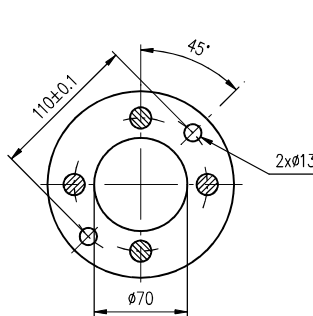
Kształty kołnierzy przyłączeniowych w przekroju A-A
(Flange shapes in section A-A)

** Dotyczy wersji siłownika o stopniu ochrony IP 67
(Valid for actuator with enclosure IP 67)

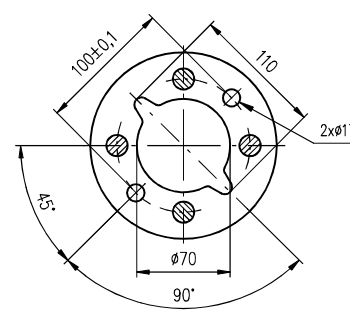
Kształt \Shape\ A



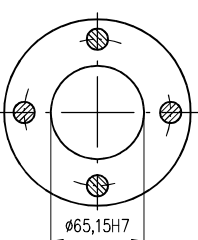
Kształt \Shape\ B



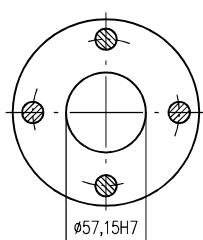
Kształt \Shape\ C



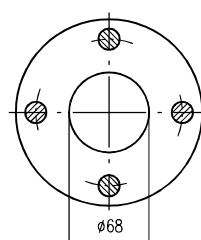
Kształt \Shape\ D



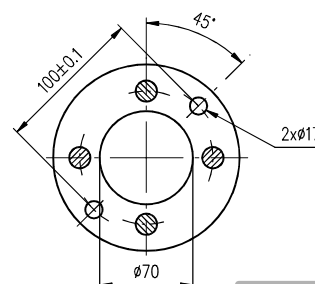
Kształt \Shape\ E

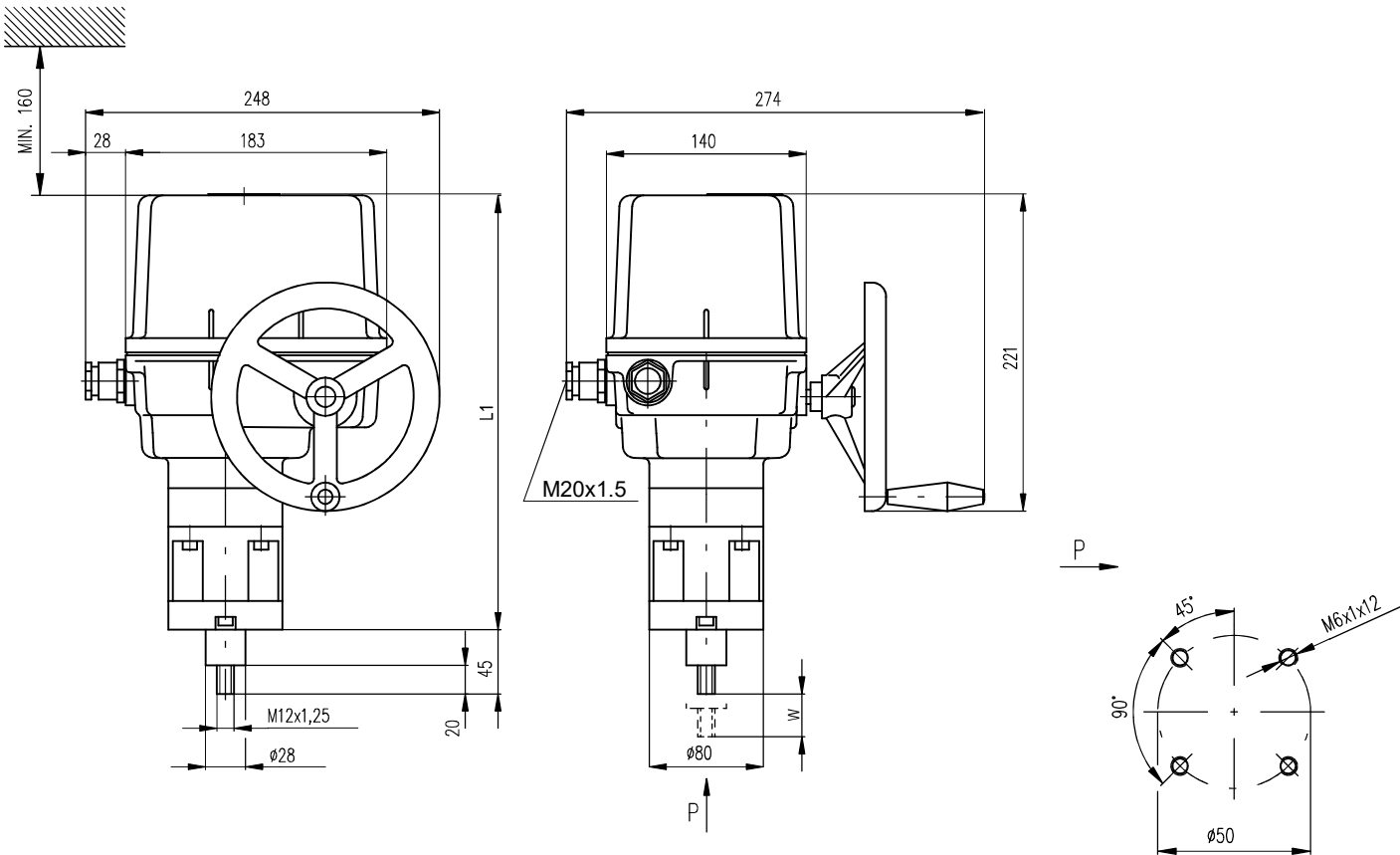


Kształt \Shape\ F



Kształt \Shape\ H



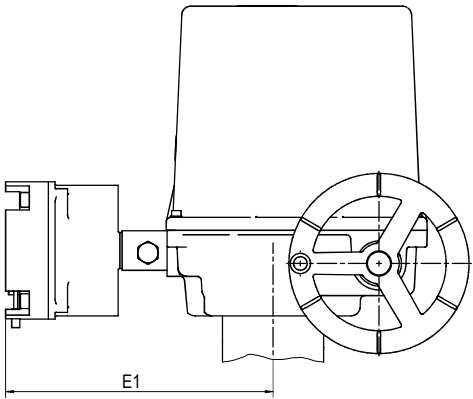


Wersja ze sterowaniem lokalnym według P.-2148/C/D
Dimensions of version with local control according to P-2148/C/D\

50	342
20	312
W	L1

P - 1169

Wersja siłownika STR 1PA ze sterowaniem lokalnym
Version of STR 1PA actuators with electric local control\



STR 1PA	P-2148/D	-50 °C	173
	P-2148/C	-25 °C	141
Typ \Type\	Wersja \Version\	Temperatura \Temperature\	E1

Inne wymiary wg. podstawowych rysunków wymiarowych.
Other dimensions according to basic dimensional drawings\

P - 2148/C/D